

$$1. \quad \dot{x}^2 + v_0^2 \left(\sin \frac{2\pi x}{\lambda} + \frac{1}{2} \right) = 0 \quad v_0, \lambda > 0, \text{ m ismet}$$

a) "Derdesik át" vagyis hogy az energiamegmaradást lassuk:

$$\frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} m v_0^2 \left(\sin \frac{2\pi x}{\lambda} + \frac{1}{2} \right) = 0$$

A potenciálban tartalmazzon is kell minden x -függő tagot, a konstansok szabadon khatók vagy a potenciálba, vagy a teljes energiába. Általában:

$$V(x) = \frac{1}{2} m v_0^2 \sin \frac{2\pi x}{\lambda} + C$$

↳ szabadon megválasztható konstans

Ezt beírva az energiamegmaradás képletébe:

$$\frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} m v_0^2 \sin \frac{2\pi x}{\lambda} + C = -\frac{1}{4} m v_0^2 + C$$

$$T + V = E \quad \Rightarrow \quad E = -\frac{1}{4} m v_0^2 + C$$

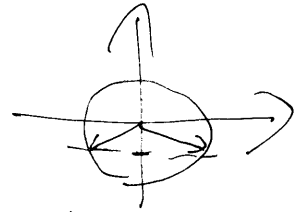
$$b) \quad \dot{x}(x = -\frac{\lambda}{4})^2 + v_0^2 \left(\sin \frac{2\pi \cdot (-\frac{\lambda}{4})}{\lambda} + \frac{1}{2} \right) = 0$$

$$\dot{x}(x = -\frac{\lambda}{4})^2 = -v_0^2 \left(\sin(-\frac{\pi}{2}) + \frac{1}{2} \right)$$

$$|\dot{x}(x = -\frac{\lambda}{4})| = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot v_0$$

c) $\dot{x} = 0 \rightarrow v_0^2 \left(\sin \frac{2\pi x_{fp}}{\lambda} + \frac{1}{2} \right) = 0$

$$\sin \frac{2\pi x_{fp}}{\lambda} = -\frac{1}{2}$$



Vegyük figyelembe, hogy a tömegpont áthalad

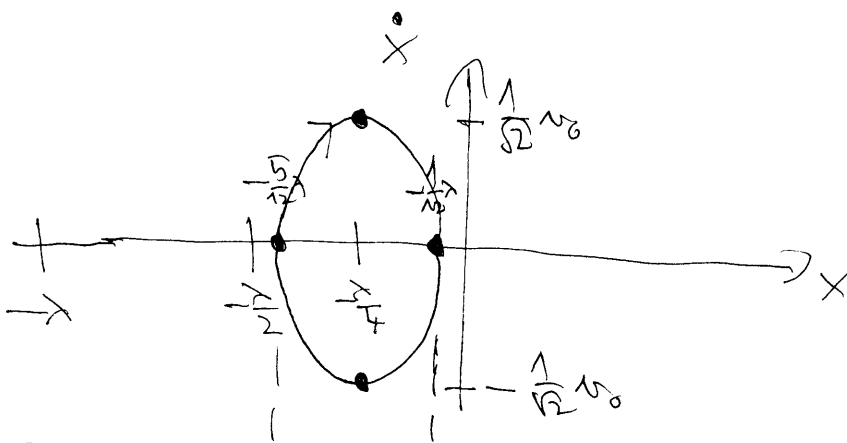
az $x = -\frac{\lambda}{4}$ helyen, így az eset számolás

megoldásakor lesznek a vizsgált tömegpont fordulópontjai:

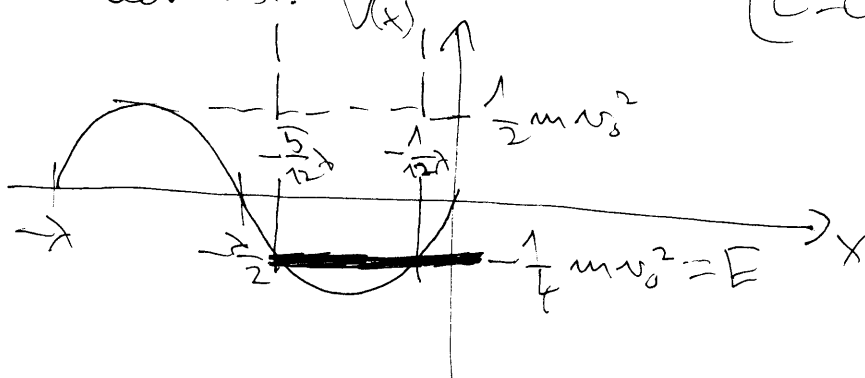
$$\frac{2\pi x_{fp1}}{\lambda} = -\frac{5\pi}{6} \rightarrow x_{fp1} = -\frac{5}{12}\lambda$$

$$\frac{2\pi x_{fp2}}{\lambda} = -\frac{\pi}{6} \rightarrow x_{fp2} = -\frac{1}{12}\lambda$$

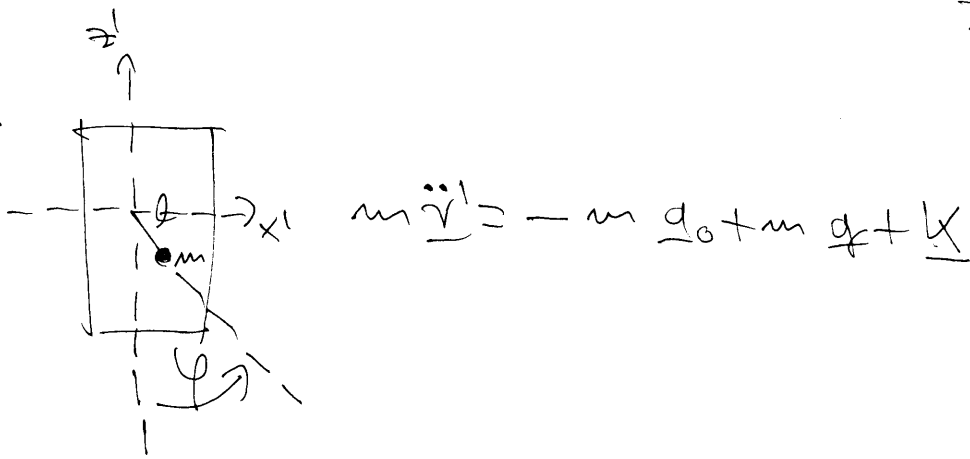
d)



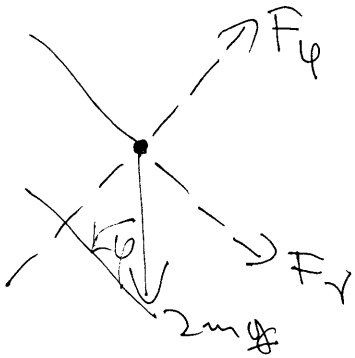
Szemléltetés: $V(x)$ (C=0 esets)



2.



a) $a_0 = -g \rightarrow m \ddot{x}_1 = 2m g + k x_1$



$(2mg)_\varphi = -2mg \sin \varphi$

$k_\varphi = 0$, mert a „kötél” „kötélhossza”, ebben az esetben radiális.

$(m \ddot{x}_1)_\varphi = m a'_\varphi = m l \ddot{\varphi} + 0 = m l \ddot{\varphi}$

$\rightarrow \varphi$ egy konstanssal mindig eltolható

a_φ és v_φ kifejezések ugyanígy fog megjelenni. $\vec{v}_x \rightarrow \vec{v}_\varphi$

\rightarrow $m l \ddot{\varphi} = -2mg \sin \varphi$

Itt közelítve: $\sin \varphi \cong \varphi$

$\rightarrow m l \ddot{\varphi} \cong -2mg \varphi$

$\ddot{\varphi} \cong -2 \frac{g}{l} \varphi$

$\Rightarrow \omega = \sqrt{2 \frac{g}{l}} \quad | \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot 2\pi \cdot \sqrt{\frac{l}{g}}$

$$b) \underline{a}_0 = \underline{g} \rightarrow m \underline{\ddot{v}} = \underline{K}$$

$K_\varphi = 0$ ugyanígy, mint az előbb

$(m \underline{\ddot{v}})_\varphi = m l \ddot{\varphi}$ ugyanígy, mint az előbb

$$\rightarrow m l \ddot{\varphi} = 0$$

$$\boxed{\ddot{\varphi} = 0}$$

Általános megoldás: $\varphi(t) = A \cdot t + B$

ahol A és B integrálási konstansok

$$t=0: \varphi(t=0) = B, \dot{\varphi}(t=0) = A \quad (\text{és } \dot{\varphi}(t) = A + t \cdot 0)$$

$$\rightarrow \varphi(t) = \dot{\varphi}(t=0) \cdot t + \varphi(t=0)$$

Ígyis sikerült a konstansokat kifejezni a kezdeti feltételből.

Differenciálás: Milyen $|K| \equiv K \equiv ?$ Szűk fel a radiális komponensre is!

$$K_r = -K$$

$$(m \underline{\ddot{v}})_r = m a'_r = m \cdot (0 - l \cdot \dot{\varphi}^2) = -m l \dot{\varphi}^2$$

$$\rightarrow -m l \dot{\varphi}^2 = -K$$

$$\underline{K} = m l \dot{\varphi}^2 = m l \bar{A}^2 = \underline{m l \dot{\varphi}(t=0)^2}$$

↳ Estimációjuk! Tudjuk, hogy konstans.